

Jerzy MIKULSKI

Jerzy KLAMKA

ZNAK WSPÓŁCZYNNIKA WAGOWEGO WEJŚCIA SPRZĘGAJĄCEGO W SIECI ELEMENTÓW PROGOWYCH

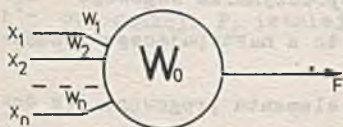
Streszczenie. W artykule przedstawiono sposób sprawdzania czy funkcja przełączająca jest funkcją progową. Dla funkcji nieprogowych realizowanych w strukturze wieloelementowej podano sposób określenia znaku współczynnika wagowego wejścia łączącego elementy progowe w sieci.

W związku z prognozami rozwoju systemów cyfrowych w kierunku stosowania elementów progowych [4] zauważa się w ostatnim okresie wzrost zainteresowania tą problematyką.

W literaturze, m.in. [1,2] przedstawiono metody syntezy optymalnej sieci logicznej złożonej z elementów progowych. Metody te oparte są na obliczeniach programowania liniowego i na sprawdzaniu warunku koniecznego i wystarczającego, aby układ nierówności, definiujący funkcję progową:

$$AXW \geq F \quad (1)$$

miał rozwiązanie W (oznaczenia - patrz artykuł [3]).



Rys. 1. Jednoelementowa realizacja funkcji przełączającej

Warunkiem aby układ nierówności (1) miał rozwiązanie - i tym samym, żeby funkcja przełączająca była realizowana przy użyciu jednego elementu progowego (rys. 1) - jest, aby układ równań:

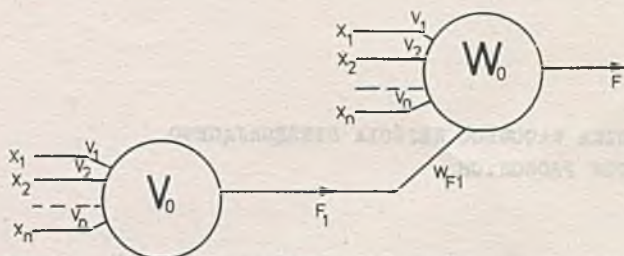
$$X^T A^T B = 0 \quad (2)$$

nie miał rozwiązań nieujemnych względem B [2].

Układ równań (2) jest liniowym, jednorodnym układem $(n+1)$ równań o 2^n niewiadomych. Szukanie rozwiązań takiego układu (większa liczba niewiadomych niż równań) jest zagadnieniem skomplikowanym. Wobec celu jakim jest szukanie ewentualnych nieujemnych rozwiązań [2] układu (2) korzystając należy z metody Czerniakowa [5,6] zmodyfikowanej [3].

Jeżeli funkcja przełączająca nie jest funkcją progową (układ równań (2) ma rozwiązania nieujemne), to do jej realizacji potrzebne są co naj-

mniej dwa elementy progowe, a schemat sieci logicznej w takim przypadku przedstawiony jest na rys. 2. Wyjście pierwszego elementu progowego jest



Rys. 2. Schemat logiczny dwielementowej realizacji

wejściem drugiego elementu. To dodatkowe wejście powoduje dodanie dodatkowej kolumny zer i jedynek F_1 do macierzy X :

$$X_1 = [X | F_1] \quad (3)$$

Wektor F_1 określa warunki działania i niedziałania funkcji przełączającej, realizowanej przez pierwszy element progowy.

Dla realizacji dwielementowej kolumna F_1 musi być określona w ten sposób [2], by zachodziło:

$$F_1^T A^T B \neq 0 \quad (4)$$

dla wszystkich B , dla których spełnione jest równanie (2).

Znak iloczynu skalarnego (4) określa znak współczynnika wagowego w_{F_1} wejścia łączącego oba elementy progowe. Wynika to z następującego rozumowania:

Definicyjny układ nierówności (1) dla drugiego elementu progowego (z dodatkowym wejściem):

$$AX_1 W_1 \geq F, \quad (5)$$

gdzie:

$$W_1 = \begin{bmatrix} W \\ w_{F_1} \end{bmatrix}$$

posiada rozwiązanie, jeżeli spełniona jest zależność (4). Zapiszmy inaczej nierówność (5):

$$AXW + w_{F_1} AF_1 \geq F. \quad (6)$$

Po obustronnym stransponowaniu nierówności (6) otrzymamy:

$$W^T X^T A^T = w_{F_1} F_1^T A^T \geq F^T$$

a po prawostronnym wymnożeniu przez B uzyskamy postać:

$$W^T X^T A^T B + w_{F_1} F_1^T A^T B \geq F^T B \quad (7)$$

Nierówność (7) można zapisać w postaci:

$$a + b \geq c \quad (8)$$

gdyż są to liczby.

Z (2) wynika, że $a = 0$, a c jako iloczyn skalarny wektorów o nieujemnych elementach jest zawsze dodatnie. Stąd wniosek, że znak współczynnika wagowego dodatkowego wejścia drugiego elementu progowego w_{F_1} musi być zgodny ze znakiem iloczynu skalarnego (4), czyli:

$$\text{sgn } w_{F_1} = \text{sgn } (F_1^T A^T B) \quad (9)$$

Dla funkcji F_1 istnieje również definicyjny układ nierówności:

$$A_1 X V \geq F_1, \quad (10)$$

którego rozwiązania V wektora wag pierwszego elementu progowego należy poszukiwać omawianą metodą.

Przykład:

$$F = \bar{x}_1 \bar{x}_2 + \bar{x}_1 \bar{x}_3 + \bar{x}_2 x_3$$

Funkcja jest funkcją niejednorodną, więc jako nieprogowa wymagać będzie do realizacji co najmniej dwuelementowej sieci logicznej.

Prześledźmy więc całą metodę:

$$AXW = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} w_0 \\ w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{bmatrix} \geq \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$X^T A^T B = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_0 \\ B_1 \\ B_2 \\ B_3 \\ B_4 \\ B_5 \\ B_6 \\ B_7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$B_0 + B_1 + B_2 - B_3 - B_4 + B_5 - B_6 - B_7 = 0$$

$$-B_4 + B_5 - B_6 - B_7 = 0$$

$$B_2 - B_3 - B_6 - B_7 = 0$$

$$B_1 - B_3 + B_5 - B_7 = 0$$

Układ równań ma niujemne rozwiązanie:

$$B = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

Warunek (4) jest spełniony na przykład dla F_1 :

$$F_1 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Iloczyn $F_1^T A^T B = -1 < 0$, więc i współczynnik wagowy dodatkowego wejścia w_{F_1} będzie ujemny.

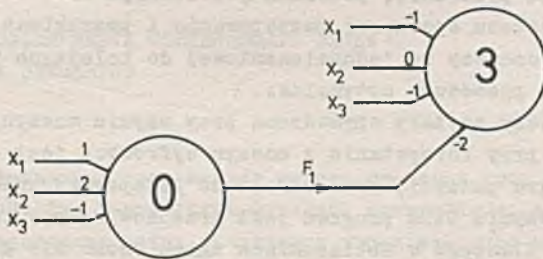
Dla funkcji przełączającej $F_1 = x_2 + x_1 \bar{x}_3$ układ nierówności (10) ma rozwiązanie:

$$v = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \\ -1 \end{bmatrix}$$

a układ nierówności (5) $A X_1 W_1 > F$ ma rozwiązanie:

$$W_1 = \begin{bmatrix} 3 \\ -1 \\ 0 \\ -1 \\ -2 \end{bmatrix}$$

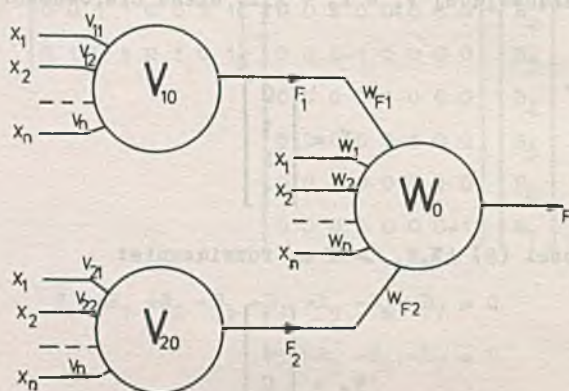
Strukturę tej sieci przedstawia rys. 3.



Rys. 3. Struktura sieci logicznej realizującej przykładową funkcję przełączającą

Wobec silnych ograniczeń przy poszukiwaniu funkcji F_1 (iloczyn skalar-ny (4) różny od zera i jednorodność) może się okazać, że nie uda się dobrać funkcji F_1 . Wtedy realizacji funkcji F można szukać w strukturze sieci logicznej złożonej z co najmniej trzech elementów (rys. 4). Dobierając w takim przypadku dowolną z funkcji dodatkowych F_1 (najlepiej tę, która spełnia warunek (4) dla jak największej ilości B) powtórnie stosować należy procedurę obliczeniową. Procedurę tę należy stosować tym razem aż do znalezienia następnego wektora F_2 , zmieniając, jeśli zajdzie tego potrzeba, funkcję F_1 , aż do wyczerpania zbioru różnych wektorów F_1 .

Gdyby nie udało się znaleźć realizacji trzejelementowej, wtedy funkcję F można realizować w strukturze wieloelementowej, rozbudowując sieć równoległe. W tym celu należy poszukiwać dodatkowych kolumn F_1, F_2, \dots, F_n powtarzając procedurę iteracyjnie.



Rys. 4. Realizacja wieloelementowa funkcji przełączającej

Gdyby okazało się, że poszczególne funkcje F_1, F_2, \dots, F_n spełniają wszystkie warunki, ale nie są funkcjami progowymi, to mogą być one rozbudowywane tą samą procedurą, podobnie jak funkcja F .

Dzięki przyjętemu sposobowi postępowania i poszukiwania struktury sieci logicznej począwszy od jednoelementowej do kolejnych rozbudowań sieci wstecz, jest to procedura optymalna.

Omawiane metody zostały sprawdzone przy użyciu maszyny cyfrowej GIER. Istotną rzeczą przy korzystaniu z maszyn cyfrowych jest przeprowadzenie estymacji obszaru pamięci, koniecznego do przeprowadzenia poszczególnych operacji. W maszynie GIER program jest przechowywany w pamięci bębnowej. W [1] omówiono dlaczego w obliczeniach ograniczono się do funkcji przełączających maksymalnie siedmiu argumentów wejściowych. W tym miejscu jedynie kilka słów o pamięci operacyjnej rezerwowanej dla zapamiętania tablicy AX , której wymiary wynoszą $(2^n \times (n+1+r))$, gdzie r określa rząd problemu. Rząd problemu jest to kolejny etap rozbudowy poszukiwanej struktury sieci logicznej

i tak dla sieci dwuelementowej rząd problemu wynosi jeden, dla sieci trzyelementowej $r = 2$, itd. Wymagana jest więc pamięć $P = 2^n(n+1+r)$, która maksymalnie dla trzeciego rzędu problemu i siedmiu argumentów wejściowych wynosi 1408 komórek. W dalszym etapie najwięcej miejsca w pamięci operacyjnej zajmuje budowa i rozwiązanie tablicy simpleksów dla układów nierówności. W związku z tym wymagana jest referencyjna tablica simpleksowa o wymiarze $(2^n + 3) \times (n + 2)$. W programie potrzebne są również dwie tablice obliczeniowe. Tablice te zawierają współczynniki układu nierówności i ich prawe strony, funkcję celu i diagonalną tablicę pierwszego rozwiązania. Wymiar tych tablic wynosi $((2^n + n + 5) \times (n + 2))$, a zawierają one dwie nierówności technologiczne (jest to możliwość wprowadzania wóród danych wejściowych ograniczenia od góry na wartość progę i współczynników wagowych). Potrzebny zatem w tym przypadku obszar pamięci: $(n + 2)(3 \cdot 2^n + 2n + 13)$ co dla $n = 7$ wynosi 3 699 i również pozwala na wykonanie tych operacji w maszynie GIER.

LITERATURA

- [1] Mikulski J.: Generacja minimalnej sieci logicznej elementów progowych, Gliwice, 1974, Praca doktorska.
- [2] Mikulski J., Klamka J.: Synteza minimalnej sieci złożonej z logicznych elementów progowych, ZN Politechniki Śląskiej, 1974, Nr 27.
- [3] Mikulski J.: Modyfikacja metody określania realizowalności funkcji przełączającej na elementach progowych, ZN Politechniki Śląskiej, Automatyka Nr 37.
- [4] Zjednoczenie Informatyki, Zakład Strategii Rozwoju: Materiały do prognozy rozwoju systemów cyfrowych do 1990 r., Informatyka, 1974, Nr 3.
- [5] Czernikow S.N.: Liniejnyje nierawienstwa, Moskwa, 1968, Nauka.
- [6] Czernikowa N.W.: Algorytm dla nachaždienija obszczej formuły nieatrıcıatielnych reszenij sistiemy liniejnych uprawnienij, Żurnał wycisłitielnoj matiematiki i matiematyczieskoj fizyki, 1964, t. 4, Nr 4, Nauka.

ЗНАК ВЕСОВОГО КОЭФФИЦИЕНТА СОЕДИНЯЮЩЕГО ВХОДА В СЕТИ ПОРОГОВЫХ ЭЛЕМЕНТОВ

Резюме

В работе представлена теорема для метода проверки есть ли переключаящая функция пороговой. Для непороговых функций, проведенных в структуре многоэлементовой, представлен метод вычисления знака весового коэффициента входов соединяющих пороговые элементы.

THE SIGN OF THE COUPLED INPUT WEIGHT COEFFICIENT IN THE THRESHOLD NETS

Summary

In the paper a test condition for threshold functions is presented. The sign of the coupled input weight coefficient for threshold nets is introduced and proved.



[1] ...

[2] ...

[3] ...

[4] ...

[5] ...

[6] ...

[7] ...

[8] ...

[9] ...

[10] ...

[11] ...

[12] ...

[13] ...

[14] ...

[15] ...

[16] ...

[17] ...

[18] ...

[19] ...

[20] ...

[21] ...

[22] ...

[23] ...

[24] ...

[25] ...

[26] ...

[27] ...

[28] ...

[29] ...

[30] ...

[31] ...

[32] ...

[33] ...

[34] ...

[35] ...

[36] ...

[37] ...

[38] ...

[39] ...

[40] ...

[41] ...

[42] ...

[43] ...

[44] ...

[45] ...

[46] ...

[47] ...

[48] ...

[49] ...

[50] ...