Seria: ELEKTRYKA z. 107

Krzysztof KLUSZCZYŃSKI

## PASOŻYTNICZE MOMENTY SYNCHRONICZNE W JEDNOFAZOWYCH SILNIKACH INDUKCYJNYCH Z KONDENSATOREM PRACY

<u>Streszczenie</u>. Pokazeno, że jednofazowy silnik indukcyjny z kondensatorem pracy o układzie połączeń uzwojeń stojana typu L można analizować jako symetryczną maszynę 2-fazową, przyłączoną do sieci jednofazowej poprzez niesymetryczny układ zasilający. Przedstawiono model, odpowiadający równanicm różniczkowym maszyny 2-fazowej w 2osiowym układzie współrzędnych w postaci tzw. schematu rozkładu maszyny 2-fazowej na maszyny elementarne oraz podano zacady graficznego wyszukiwania pasożytniczych momentów synchronicznych na schematach rozkładu.

Przeanalizowano pasożytnicze momenty synchroniczne I rzędu powstające w jednofazowych silnikach indukcyjnych przy eliptycznym polu magnetycznym w szczelinie maszyny. Wskazano, jakie nowe pasożytnicze momenty synchroniczne i o jakich prędkościach synchronicznych pojawiają się w wyniku odkształcenia pola kołowego przez składową przeciwbieżną.

## 1. Wstęp

Analiza pasożytniczych momentów synchronicznych w jednofazowych silnikach indukcyjnych napotyka – w porównaniu z trójfazowymi silnikami indukcyjnymi, zasilanymi symetrycznym trójfazowym układem napięć sinuscidalnych – na szereg nowych trudności, związanych przede wszystkim z występowaniem eliptycznego pola magnetycznego w szczelinie powietrznej. Celem niniejszej pracy jest wskazanie na ogólne prawidłowości, dotyczące generowanie pasozytniczych momentów synchronicznych w jednofazowych silnikach indukcyjnych z kondensatorem pracy, wynikające z obecności w prądach stojana i wirnika – oprócz składowej symetrycznej zgodnej – składowej przeciwnej. Rozważanie zostaną przeprowadzone na podstawie schematu rozkładu maszyny na maszyny elementarne. Powyższa metoda badania momentów pasożytniczych dla maszyn asynchronicznych o dowolnej liczbie faz stojana i wirnika została szczegółowo omówiona w monografii [2].

1989

Nr kol. 946

# 2. <u>Schemat rozkładu jednofazowego silnika indukcyjnego</u> <u>na maszyny elementarne</u>

Jednofazowy silnik indukcyjny z kondensatorem pracy o układzie połączeń uzwojeń stojana typu L jest niesymetryczną maszyną dwufazowę



Rys. 1. Układ połączeń uzwojeń stojana typu L





Rys. 2. Symetryczna maszyna 2-fazowa i niesymetryczny układ zasilejący

Fig. 2. Symmetrical 2-phase machine and asymmetrical supply system

(rys. 1). Wyodrębnienie rezystancji i indukcyjności rozproszeń stojana oraz przetrenaformowanie prądów, napięć i parametrów fazy pomocniczej na liczbę zwojów fazy głównej pozwala analizować niesymetrycznę maszynę dwufazową tak, jak symetryczną maszynę dwufazową, przyłączoną do sieci jednofazowej poprzez niesymetryczny układ zasilający (rys. 2) [3].

Równaniom różniczkowym symetrycznej maszyny 2-fazowej we współrzędnych 2-osiowych (nowe współrzędne oznaczamy górnym wskaźnikiem (k)) odpowiada model fizyczny, który – przy wstępnym założeniu, że uwzględniamy kolejne wyższe harmoniczne

> przestrzenne przepływu (aż do harmonicznej & -tego rzędu) – można sformułować mnemotechnicznie bez znajomości równań stransformowanych. Model ten, ujęty w uproszczonę graficznie formę tablicy, nazywamy schematem rozkładu maszyny dwufazowej na maszyny elementarne.

Rozważmy dla przykładu dwufazową maszynę klatkową 2-biegunową o liczbie żłobków stojana 16 i liczbie żłobków wirnika 17 (2p = = 2,  $Z_1 = 16$ ,  $Z_2 = 17$ ). Schemat rozkładu powyższej maszyny na maszyny elementarne przedstawia rys. 3. ( $\Omega = 38$ ). Poszczególne kolumny odpowiadają harmonicznym przestrzennym przepływu, zaś wiersze – kolejnym współrzędnym 2-osiowym stojana i wirnika. Znak \_\_\_\_\_ reprezentuje symetryczne uzwojenie 2-fazowe o prostopadłych i lewostronnie

zorientowanych osiach faz, znak — uzwojenie 2-fazowe o prawostronnej orientacji osi faz, zać znak — uzwojenie jednofazowe. Każde z tych 2lub 1-fazowych uzwojeń posiada sinusoidalny rozkład krzywej okładu prędowego i może wytwarzać tylko jednę harmonicznę przestrzennę przepływu o rzędzie równym numerowi kolumny. Odpowiadające sobie fazy uzwojeń elementarnych, zajmujących ten sam wierez, są galwanicznie szeregowo połączone i zasilane kolejnymi współrzędnymi 2-osiowymi napięcia. Stojany i wirniki elementarne, zajmujące tę samę kolumnę, są elektromagnetycznie sprzężona.



# Rys. 3. Schemat rozkładu maszyny 2-fazowej na maszyny elementarne (2p = $= 2, Z_2 = 17, \Omega = 38$ ) Fig. 3. Diagram of decomposition of 2-phase machine into elementary machines (2p = 2, $Z_2 = 17, \Omega = 18$ )

Składaję się one na cięg elementarnych maszyn o 2-fazowych stojanach i 2- lub 1-fazowych wirnikach o różnych orientacjach osi faz.

Uzwojenia stojana generuję wyłącznie harmoniczne nieparzyste v = 1.3, 5,7,..., zaś wepółczynnik skrótu dla 17 i 34 harmonicznej wirnika równa się zero. Pozwala to na zredukowanie schematu rozkładu, który przyjmuje postać przedstawionę na rys. 4. Dodatkowo czarnymi kropkami wyróżniono harmoniczne żłobkowe stojana  $z_1 \pm p$  ( $v = 15 \ 1 \ 17$ ) oraz  $2z_1 \pm p$  ( $v = 31 \ 1 \ 33$ ).

## 3. Wyszukiwanie pasożytniczych momentów synchronicznych I rzędu

Pasożytnicze momenty synchroniczne I rzędu, odgrywające dominującą rolę wśród momentów pasożytniczych, powstają w wyniku elektrodynamicznego współdziałania prądu reakcji pierwotnej stojana  $1_{s(0)}^{(k)}$  z prędami reakcji pierwotnej poszczególnych wirników elementarnych  $\frac{i}{r\lambda(v)}$ , gdzie: v = nu-mer wirnika elementarnego,  $\lambda = numer$  wiersza schematu wirnika. Momenty te oznaczamy  $M_{O(0)(v)}$ , gdzie wskaźnik o jest numerem elementarnej maszyny synchronicznej, zaś wskaźnik  $\sqrt[n]{}$  – numerem elementarnej maszyny wzbudzającej. Momenty pasożytnicze można łatwo wyszukiwać graficznie na podstawie schematów rozkładu. Największe znaczenie posiadają te momenty synchronicze, w których powstaniu uczestniczą: harmoniczna główna ( $\sqrt[n]{}$  = p), harmoniczne strefowe (pasmowe) o rzędach  $\sqrt[n]{} \leq \frac{z_2}{2}$  oraz harmoniczne żłobkowe ( $\sqrt[n]{} = z_1 \pm p, 2z_1 \pm p \dots$ ).

W maszynie o schemacie rozkładu przedstawionym na rys. 3 powstaną następujące pasożytnicze momenty synchroniczne I rzędu:

M33(0)(1) związane z harmoniczną główną 🗸 = 1 (rys. 4) M35(0)(1) M31(0)(3) M37(0)(3) zwiazane z harmonicznymi strefowymi M29(0)(5)  $\gamma = 3.5.7$  (rys. 4)  $M_{27(0)(7)}$  $M_{19(0)(15)} = M_{15(0)(19)}$ związane z harmonicznymi żłobkowymi M37(0)(31) 1 M31(0)(37) stojana V = 15,31 (rys. 5). Mechanizmy generowania tych momentów przedstawiono odpowiednio na rys. 4 1 5. 13 N 28 26 10 11 24 36.32 M20(0)(7) M31(0)(3) + M35/0/(1) 1 M25(0)(5) M33 (2)(1) 1 2 Z 1 3 4 1 ł 1 5 н 1 1 6 ÷ 12 8 1.9 12 11 12 13 14 15 16 17

Rys. 4. Machanizmy generowania synchronicznych momentów pasożytniczych, związanych z harmoniczną główną i harmonicznymi strefowymi  $\mathcal{P}=3,\,4,\,7$ 

Fig. 4. Generation mechanisms of synchronous parasitic torques related to working harmonic and to step harmonics: 3, 5 and 7

144





Fig. 5. Generation mechanisms of synchronous parasitic torques related to stator step harmonics

Na pasożytnicze momenty synchroniczne związane z harmonicznymi żłobkowymi stojana w istotny sposób wpływają indukcyjności rozproszenia różnicowego wirnika. W przypadku momentów  $M_{19}(0)(15)$  i  $M_{15}(0)(19)$  o wartości impedancji rozproszenia różnicowego decyduje wartość impedancji widziana z zacisków 2 wirnika elementarnego, zaś w przypadku momentów  $M_{37}(0)(31)$ i  $M_{31}(0)(37)$  - impedancja widziana z zacisków 3 wirnika elementarnego (linie kropkowane na rys. 5). W pierwszym przypadku impedancja widziana z zacisków 2 wirnika elementarnego jest równa reaktancji głównej 2 wirnika (naprzeciwko wirnika nie ma uzwojenia elementarnego stojana), w drugim zaś przypadku - reaktancja 3 wirnika elementarnego jest w znaczący sposób pomniejszona przez tłumiące oddziaływanie 3 stojana elementarnego (wpływ ten ujmuje się przy pomocy współczynnika tłumienia). Jest to przyczyną, dla której momenty  $M_{37}(0)(31)$  i  $M_{31}(0)(37)$ , mimo że związane z harmonicznymi wysokich rzędów, mogą przyjmować wartości porównywalne z momentami  $M_{19}(0)(15)$  i  $M_{15}(0)(19)^*$ 

## Pasożytnicze momenty synchroniczne I rzędu przy eliptycznym polu magnetycznym

Wszystkie maszyny elementarne ze schematu rozkładu są umieszczone na wspólnym wale mechanicznym, co oznacza, że moment maszyny jest równy sumie momentów elektromagnetycznych poszczególnych maszyn slementarnych. Momenty te można wyznaczać wprost ze schematu rozkładu na podstawie wzorów podanych w pracy [2].

Wyznaczmy przykładowo pasożytniczy moment synchroniczny I rzędu, powstający w 31 maszynie elementarnej  $M_{31(0)(1)}$  ( $\gamma = 1$ ,  $\rho = 31$ ) przy założeniu, że składowe symetryczne: zgodna i przeciwna prądu reakcji pierwotnej stojana wynoszą odpowiednio:  $\underline{I}_{S(0)I}$  i  $\underline{I}_{S(0)II}$ , zaś składowe symetryczne: zgodna i przeciwna prądu reakcji pierwotnej 1 wirnika elementarnego (po sprowadzeniu na stronę 1 stojana elementarnego):  $\underline{I}_{r1(1)I}$  i  $\underline{I}_{r1(1)II}$ . Zespolone współrzędne 2-osiowe prądu przyjmują więc postać:

$$\frac{(k)}{s(0)} = \underline{I}_{s(0)I^{0}} + \underline{I}_{s(0)II^{0}}^{-j\omega_{0}t}$$
(1)

$$\underline{i}_{r1(1)}^{(k)} = \sqrt{\frac{2}{Z_2}} \frac{Z_8 \xi_{81}}{Z_r \xi_{r15} x_1} e^{-j(\omega_t + \psi_0)} (\underline{I}_{r1(1)I} e^{j\omega_0 t} + \underline{I}_{r1(1)II}^{*} e^{-j\omega_0 t}),$$
(2)

zaś pasożytniczy moment synchroniczny I rzędu w 31 maszynie elementarnej ma postać:

$$A_{31(0)(1)} = 31 L_{grv} \operatorname{Re} \left\{ j \underline{i}_{g(0)}^{(k)} \underline{i}_{r1(1)}^{(k)*} \underline{j}_{g(0)}^{j31(\omega t + \varphi_0)} \right\}, \quad (3)$$

gdzie:

ξαν' ξαν' ξαν - współczynnik uzwojenia stojana i wirnika oraz współczynnik skosu dla ν -τej harmonicznej przestrzennej,

ω

- prędkość kątowa wirnika,

φ<sub>0</sub> - kąt początkowego położenia wirnika.

Podstawiając wzory (1), (2) do wzoru (3) otrzymujemy:

M31(0)(1) " MI,I \* MI,II \* MII,I \* MII,II

 $= \lim_{\mu 33} \frac{\xi_{s1}\xi_{r31}\xi_{z31}}{\xi_{r1}\xi_{s31}\xi_{z31}} \begin{bmatrix} \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{r1}^{*}(1) I^{e} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{s}^{*}(1) I^{e} \right\} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{s}^{*}(1) I^{e} \right\} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{s}^{*}(1) I^{e} \right\} \right\} \\ \left[ \operatorname{Re} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{s}^{*}(1) I^{e} \right\} \right\} \\ \left[ \operatorname{RE} \left\{ j \underline{I}_{s}^{*}(0) I \underline{I}_{s}^{*}(1) I^{e} I^{$ 

Paeożytnicze momenty synchroniczne...

+ Re 
$$\left\{ j\underline{I}_{e}^{*}(0)I\underline{I}_{r1(1)II}^{e} \right\}$$
 +  
+ Re  $\left\{ j\underline{I}_{e1(0)II}^{e}\underbrace{I}_{r1(1)II}^{e} \right\}$  +  
+ Re  $\left\{ j\underline{I}_{e1(0)II}\underbrace{I}_{r1(1)II}^{e}\underbrace{J}_{e}\underbrace{J$ 

Moment synchroniczny (4) posiada więc cztery składniki: składnik M<sub>I I</sub>, związany ze składową zgodną prądu stojana i składową zgodną prądu wirnika o prędkości synchronicznej  $\omega_{\rm s} = \frac{2\omega_{\rm s}}{32} \omega_{\rm o}$ , składnik M<sub>I II</sub> związany ze składową zgodną prądu stojana i składową przeciwną prądu wirnika o prędkości synchronicznej  $\omega_{\rm s} = 0$ , składnik M<sub>II I</sub> związany ze składową przeciwną prądu stojana i składową zgodną prądu wirnika o prędkości synchronicznej  $\omega_{\rm s} = 0$  oraz składnik M<sub>II II</sub>, związany ze składową przeciwną prędu stojana i składową przeciwną prądu wirnika o prędkości synchronicznej  $\omega_{\rm s} = -\frac{2\omega_{\rm o}}{\rho_{\rm r}+} = -\frac{2}{32}\omega_{\rm o}$ . Rozważejąc kolejno wszystkie możliwe mechanizmy generowania pasożytni-

Rozweżejąc kolejno wszystkie możliwe mechanizmy generowania pasożytniczych momentów synchronicznych I rzędu w jednofszowych silnikach indukcyjnych otrzymujemy tab. 1.

Tabela 1

147

#### Prędkości synchroniczne pasożytniczych momentów synchronicznych, związanych ze składowymi symetrycznymi: zgodnymi i przeciwnymi prędów stojana i wirnika

Hechanizm generowania momentu V P	M <sub>1.1</sub>	M <sub>1.11</sub>	M <sub>11,1</sub>	М <sub>Ш. Ш</sub>
나~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~~	0	200 p+2	= <u>200</u> 9+2	0
	<u>2wo</u> 9+2	0	0	- <u>200</u> 9+7

Z tabeli 1 wynika, że pojawianie się składowej przeciwnej prędu powoduje powstanie nowych momentów pasożytniczych o nowych prędkościach synchronicznych. Zasadę opisującą generowanie się nowych pasożytniczych momentów synchronicznych przy przejściu od kołowego pola magnetycznego do pola eliptycznego zilustrowano na rys. 6.



Rys. 6. Synchroniczne momenty pasożytnicze przy polu kołowym i eliptycznym

Fig. 6. Synchronous parasitic torques in presence of circular and eliptical magnetic field

## LITERATURA

- [1] Heller V., Hamata V.: Harmonic Field Effects in Induction Machines. Academia Publishing House of the Czechoslovak Academy of Sciences, Prague 1977.
- [2] Kluszczyński K.: Momenty pasożytnicze w maszynach asynchronicznych. ZN Pol. Śl., s. "Elektryka", z. 102. Gliwice 1986 (monografia).
- [3] Kluszczyński K., Miksiewicz R.: Projektowanie indukcyjnych silników jednofazowych z kondensatorem pracy ze pomocę maszyny cyfrowej. Rozprawy Elektrotechniczne 1983, 29, z. 1, ss. 133-143.

Recenzent: doc. dr hab. inż. Piotr Wach

Wpłynęło do redakcji dnia 25 października 1987 r.

ПАРАЗИТНЫЕ СИНХРОННЫЕ МОМЕНТЫ В ОДНОФАЗНЫХ АСИНХРОННЫХ ДВИГАТЕЛЯХ

#### Резрие

Показано, что однофазный асинхронный двигатель с постоянно включённым конденсатором с L - образной схемой соединения обмоток статора, можно анализировать как оимметричную двухфазную машину присоединенную к однофазной сети через несимметричную питающую систему. Представлена модель соответствующая дифференциальным уравнениям двухфазной машины в двухосевой системе координат в виде т.н. охемы разложения двухфазной машины на элементарные машины. Даны примеры графического поиска паразитных синхроиных моментов на схемох разложения.

Проаналирированы паразитные синхронные моменты I порядка, возникающие в однофазных асимхронных двигателях при емиптическом магнитиом поле в зазоре малины.

Указано, какие новые паразитные синхронные моменты и о какими ожихронныме окоростями появлялись бы в резултате искажения кругового поля через противовращающую соотавляющую.

PARASITIC SYNCHRONOUS TORQUES IN SINGLE-PHASE INDUCTION CAPACITOR MOTORS

#### Summary

It has been shown that a single - phase induction capacitor motor with L - connection of stator windings can be treated as a symmetrical 2-phase machine connected to a single - phase network through an asymmetrical supply system. The model corresponding to differential aquations of a 2-phase machine in 2 - axis coordinate system has been presented; it has a form of so-called diagram of decomposition of a 2-phase machine into elementary machines.

The rules of graphical searching of the parasitic synchronous torques on decomposition diagrams have been given. Parasitic synchronous torques of I order generated in single – phase induction motors in presence of elliptical magnetic field in the machine gap have been analysed.

It has been pointed, which new parasitic synchronous torques and of what synchronous spedd appear as a result of circular field distortion by backweard - rotating quantity.