

Krzysztof GIARO, Robert JANCZEWSKI
Politechnika Gdańska

O PROBLEMIE PRZYDZIAŁU CZĘSTOTLIWOŚCI, KONTRASTOWYM KOLOROWANIU GRAFÓW I CZĘŚCIOWYCH k -DRZEWACH

Streszczenie. Problem przydziału częstotliwości to zagadnienie, które formuluje się zazwyczaj następująco: na pewnym obszarze znajduje się grupa nadajników radiowych, którym trzeba przydzielić częstotliwości w taki sposób, żeby nie zakłócały się podczas nadawania i aby szerokość wykorzystanego przez nie pasma częstotliwości była minimalna. Zagadnienie to modeluje się zazwyczaj na gruncie teorii grafów za pomocą trzech pojęć: grafów interferencji, kontrastowych pokolorowań i T -rozpiętości. Niniejszy artykuł poświęcony jest złożoności obliczeniowej tego modelu; zawiera jego dokładny opis, dowód tego, że wyznaczanie T -rozpiętości i optymalnych pokolorowań kontrastowych jest NP-trudne nawet dla grafów dwudzielnych oraz wielomianowy algorytm wyznaczający optymalne pokolorowania kontrastowe dla tzw. częściowych k -drzew.

ON THE FREQUENCY ASSIGNMENT PROBLEM, T -COLORINGS OF GRAPHS AND PARTIAL k -TREES

Summary. Frequency assignment problem (FAP) can be formulated as follows: there is a group of transmitters situated in a certain region of a plane; a channel is to be assigned to each of them in such a way that there is no interference during transmitting and the span of used frequency band is minimal. The paper is devoted to the computational complexity of the graph-theoretical model of FAP based on three notions: interference graphs, T -colorings and the T -span. We describe the model, prove that the problem of computing the T -span is NP-hard even for bipartite graphs and present a polynomial time algorithm for finding optimal T -coloring for the so-called partial k -trees.

1. Wprowadzenie

Tematem niniejszego referatu jest wprowadzony przez Hale'a [2] teoriografowy model dla problemu przydziału częstotliwości (PPCz). Zagadnienie PPCz formuluje się zazwyczaj

następująco: na pewnym obszarze znajduje się grupa nadajników radiowych, którym trzeba przydzielić częstotliwości w taki sposób, żeby nie zakłócały się podczas nadawania i aby szerokość wykorzystanego przez nie pasma częstotliwości była jak najmniejsza. Model Hale'a opiera się na trzech pojęciach: grafach interferencji, kontrastowych pokolorowaniach i T -rozpiętości. Pojęcia te zostaną poniżej zdefiniowane i pokrótce omówione.

Grafem interferencji nazywać będziemy graf, którego wierzchołkami są rozważane nadajniki; w grafie interferencji krawędź łączy parę wierzchołków-nadajników wtedy i tylko wtedy, gdy mogą się zakłócać w trakcie nadawania. W trakcie budowy grafu interferencji uwzględnia się wszystkie czynniki mające wpływ na interferencję: ukształtowanie terenu, położenie nadajników, czynniki meteorologiczne i inne. Występujące dalej grafy oznaczane będą literami G i H , ich zbiory wierzchołków odpowiednio $V(G)$ i $V(H)$, a zbiory krawędzi odpowiednio $E(G)$ i $E(H)$.

Kontrastowym pokolorowaniem lub *T -pokolorowaniem* grafu G nazywać będziemy każdą funkcję, która przyporządkowuje wierzchołkom grafu G liczby całkowite, nazywane dalej *kolorami*, w taki sposób, że dla każdej pary sąsiadujących w grafie G wierzchołków u, v odległość przydzielonych im kolorów nie należy do zbioru $T(\{u, v\})$, gdzie $T(\{u, v\})$ jest tak dobranym podzbiorem zbioru liczb całkowitych nieujemnych, że każdy przydział nadajnikom u, v częstotliwości o odległości nie należącej do $T(\{u, v\})$ gwarantuje brak interferencji w trakcie nadawania (zazwyczaj przyjmuje się, że $T(\{u, v\}) = \{0\}$, gdy nadajniki u, v są położone blisko siebie i $T(\{u, v\}) = \{0, 1\}$, gdy są bardzo blisko).

Kontrastowe pokolorowanie grafu interferencji jest w modelu Hale'a odpowiednikiem przydziału częstotliwości, który gwarantuje brak interferencji w trakcie nadawania. Odpowiednikiem rozwiązania problemu przydziału częstotliwości będzie oczywiście każde *optymalne* pokolorowanie kontrastowe, tj. takie, którego *rozpiętość* (różnica pomiędzy największym a najmniejszym wykorzystanym kolorem) jest minimalna. Tę minimalną możliwą rozpiętość wśród wszystkich możliwych T -pokolorowań grafu G oznacza się symbolem $sp_T(G)$ i nazywa *T -rozpiętością* grafu G .

Dalsza część tego referatu poświęcona jest złożoności obliczeniowej wyznaczania T -rozpiętości i optymalnych kontrastowych pokolorowań dla dwóch klas grafów interferencji: grafów dwudzielnych i częściowych k -drzew. Wykażemy, że wyznaczanie optymalnych pokolorowań kontrastowych i T -rozpiętości jest NP-trudne w pierwszym przypadku i rozwiązywalne w czasie wielomianowym w drugim. Podstawowe informacje na temat złożoności rozważanych zagadnień w innych przypadkach można znaleźć m.in. w [3] i [4].

2. Grafy dwudzielne

Przypomnijmy, że G jest grafem dwudzielnym wtedy i tylko wtedy, gdy zbiór jego wierzchołków można podzielić na dwa rozłączne podzbiory V_1, V_2 takie, że każda krawędź grafu G łączy wierzchołek ze zbioru V_1 z wierzchołkiem ze zbioru V_2 . Klasa grafów dwudzielnych jest ważna m.in. ze względu na posiadane zastosowania w teorii szeregowania zadań i układaniu rozkładów zajęć. Dla nas istotne będzie tylko to, że grafy dwudzielne mają relatywnie prostą strukturę i występują rzadko (większość grafów nie należy do tej klasy).

Twierdzenie. *Wyznaczanie T -rozpiętości oraz optymalnych T -pokolorowań jest NP-trudne nawet dla grafów dwudzielnych.*

Dowód. Wystarczy wykazać, że wyznaczanie T -rozpiętości grafów dwudzielnych jest NP-trudne, bo z tego wynika od razu druga część tezy. Aby wykazać, że wyznaczanie T -rozpiętości grafów dwudzielnych jest NP-trudne, zredukujemy doskonale znany NP-zupełny problem sprawdzania 5-kolorowalności grafów ogólnych do sprawdzania, czy T -rozpiętość grafów dwudzielnych nie przekracza liczby 4.

Niech G będzie dowolnym grafem, a H grafem dwudzielnym, który powstał z G poprzez wstawienie na każdą krawędź jednego nowego wierzchołka. W ten sposób każda krawędź istniejąca w grafie G została podzielona na dwie; jednej z nich przyporządkowujemy zbiór $\{0, 1, 4\}$, a drugiej zbiór $\{0, 2, 3\}$ (innymi słowy, przyjmujemy, że jeżeli z jednej krawędzi e powstały dwie e_1, e_2 , to $T(e_1) = \{0, 1, 4\}$ i $T(e_2) = \{0, 2, 3\}$ lub $T(e_2) = \{0, 1, 4\}$ i $T(e_1) = \{0, 2, 3\}$). Wystarczy wykazać, że graf G jest 5-kolorowalny wtedy i tylko wtedy, gdy $sp_7(H) \leq 4$.

Jeżeli graf G można pokolorować 5 kolorami, to bez straty ogólności możemy przyjąć, że kolorami, które wykorzystano do pokolorowania grafu G , są liczby 0, 1, 2, 3 i 4. Okazuje się, że to pokolorowanie można w naturalny sposób przedłużyć do kontrastowego pokolorowania grafu H . Wystarczy w tym celu przyjąć, że jeżeli w jest wierzchołkiem grafu H , który nie jest wierzchołkiem grafu G , a który został wstawiony na krawędź łączącą wierzchołek u z wierzchołkiem v , to przydzielony mu kolor c_w zależy od kolorów wierzchołków u, v w następujący sposób:

c_u	c_v	c_w
0	1	4
0	2	4
0	3	1
0	4	1
1	0	2
1	2	0
1	3	0

c_u	c_v	c_w
1	4	2
2	0	3
2	1	3
2	3	1
2	4	1
3	0	2
3	1	4

c_u	c_v	c_w
3	2	4
3	4	2
4	0	3
4	1	3
4	2	0
4	3	0

(zakładamy, że krawędzi $\{u, w\}$ przyporządkowany został zbiór $\{0, 2, 3\}$, a krawędzi $\{v, w\}$ zbiór $\{0, 1, 4\}$). Ponieważ utworzone w ten sposób kontrastowe pokolorowanie korzysta tylko z kolorów 0, 1, 2, 3 i 4, więc $sp_T(H) \leq 4$, co było do wykazania.

Z drugiej strony, jeżeli $sp_T(H) \leq 4$, to biorąc dowolne optymalne pokolorowanie kontrastowe grafu H i obcinając je do zbioru wierzchołków grafu G , otrzymamy, co łatwo sprawdzić, pokolorowanie grafu G korzystające z co najwyżej 5 kolorów, co było do wykazania.

3. Częściowe k -drzewa

Przypomnijmy, że k -drzewa (k jest tutaj dowolną ale ustaloną liczbą naturalną) definiuje się zazwyczaj jako najmniejszą klasę grafów, która zawiera k -wierzchołkowy graf pełny oraz jest zamknięta ze względu na operację dodawania nowego wierzchołka sąsiadującego z k wierzchołkami, które indukują podgraf pełny; k -drzewa są ściśle związane z drzewami bo graf jest drzewem wtedy i tylko wtedy, gdy jest 1-drzewem i każde k -drzewo jest grafem spójnym.

Przypomnijmy także, że graf jest *częściowym k -drzewem* wtedy i tylko wtedy, gdy jest podgrafem pewnego k -drzewa. Częściowe k -drzewa mają silnie zorganizowaną, rekurencyjną strukturę, która czyni je bardzo dogodnymi do obróbki algorytmami dynamicznymi.

Definicja. Dla danego częściowego k -drzewa G przez *drzewiastą dekompozycję rozmiaru k* rozumiemy parę (H, γ) , gdzie H jest drzewem, zaś $\gamma = \{X_i; X_i \wedge i \in I\}$ rodziną podzbiorów zbioru wierzchołków grafu G indeksowaną wierzchołkami tego drzewa, spełniającą następujące warunki:

- 1) $\bigcup_{i \in I} X_i = V(G)$,
- 2) dla każdej krawędzi $\{u, v\}$ grafu G istnieje taki wierzchołek $i \in I$ drzewa H , że $\{u, v\} \subseteq X_i$,
- 3) dla każdej trójki $a, b, c \in I$ takiej, że b leży w H na ścieżce prowadzącej z a do c zachodzi $X_a \cap X_c \subseteq X_b$,
- 4) dla każdego $i \in I$ mamy $|X_i| \leq k+1$.

Jak pokazano w [1, 5], przy ustalonym k każde częściowe k -drzewo posiada drzewiastą dekompozycję rozmiaru k i można ją uzyskać w czasie liniowym. Co więcej, w dekompozycji tej krawędzie drzewa H można zorientować tworząc drzewo binarne o korzeniu r , przy czym każdy wierzchołek i z H będzie jednego z następujących rodzajów:

- 1) *liść* — i jest liściem drzewa, wówczas $|X_i| = 1$,
- 2) *wierzchołek wprowadzający* — i ma tylko jeden bezpośredni następnik j oraz dla pewnego wierzchołka $v \in V \setminus X_j$ zachodzi $X_i = X_j \cup \{v\}$,
- 3) *wierzchołek usuwający* — i ma tylko jeden bezpośredni następnik j oraz dla pewnego wierzchołka $v \in V \setminus X_i$ zachodzi $X_j = X_i \cup \{v\}$,
- 4) *wierzchołek łączący* — i ma dwa bezpośrednie następniki j_1 i j_2 oraz $X_i = X_{j_1} = X_{j_2}$.

Mając daną drzewiastą dekompozycję grafu G w postaci pary (H, γ) dla danego wierzchołka i drzewa binarnego H określimy przez H_i jego poddrzewo indukowane przez wierzchołki: i oraz wszystkie jego następniki (bezpośrednie i pośrednie). Podobnie niech G_i będzie podgrafem grafu G indukowanym przez sumę zbiorów X_j , gdzie j przebiega wszystkie wierzchołki z H_i . Łatwo zauważyć, że H_i jest drzewiastą dekompozycją rozmiaru k dla częściowego k -drzewa G_i , ponadto $G_r = G$.

Z definicji bezpośrednio wynika, że dla k -drzew, a zatem i dla częściowych k -drzew prawdziwe jest oszacowanie liczby chromatycznej $\chi(G) \leq k+1$, więc z nierówności Tesmana [6] otrzymujemy $sp_T(G) \leq k \lfloor \bigcup_{e \in E} T(e) \rfloor$.

Dla uproszczenia zapisu niech $L = \{0, \dots, k \lfloor \bigcup_{e \in E} T(e) \rfloor\}$. Na mocy powyższego, szukając optymalnego T -pokolorowania grafu G wystarczy rozważać pokolorowania barwami ze zbioru L . W dalszej części przedstawimy jedynie część algorytmu pozwalającą na obliczenie $sp_T(G)$ — jej rozszerzenie do procedury zwracającej również optymalne T -pokolorowanie jest proste.

Dla każdego $i \in I$ obliczymy wartość funkcji $D_i: L^{X_i} \rightarrow N_0 \cup \{\infty\}$ taką, że $D_i(\phi)$ dla dowolnej funkcji $\phi: X_i \rightarrow L$ jest najmniejszą możliwą wartością maksymalnego koloru dla $(T|_E)$ -pokolorowania grafu G_i kolorami z L będącego przedłużeniem ϕ . W przypadku gdy pokolorowanie takie nie istnieje, przyjmujemy, że funkcja ma wartość nieskończoną. Jest oczywiste, że wartości każdej z funkcji D_i można zakodować w postaci tablicy liczb całkowitych o co najwyżej $|L|^{k+1}$ komórkach. Ponadto $sp_7(G)$ jest równe minimum z D_r . Aby obliczyć tę ostatnią funkcję będziemy wyznaczać wszystkie D_i dla $i \in I$ rozpoczynając od liści drzewa binarnego H , systematycznie posuwając się w górę, aż do korzenia. Algorytm jest następujący:

1. Jeśli i jest liściem, to X_i jest jednoelementowy i z definicji $D_i(\phi) = l$ dla $\phi \equiv l$.
2. Jeżeli i jest wierzchołkiem usuwającym o bezpośrednim następniku j oraz $X_j = X_i \cup \{v\}$ a funkcja D_j jest już znana, wówczas $D_i(\phi) = \min \{D_j(\psi) : \psi|_{X_i} = \phi \wedge \psi \in L^{X_j}\}$.
3. Jeżeli i jest wierzchołkiem wprowadzającym o bezpośrednim następniku j oraz $X_i = X_j \cup \{v\}$, a funkcja D_j jest już znana, wówczas mamy $D_i(\phi) = \infty$ dla wszystkich funkcji ϕ spełniających $|\phi(v) - \phi(u)| \in T(\{v, u\})$ przy pewnym $u \in X_j$, sąsiadującym z v w G . W przeciwnym zaś razie mamy $D_i(\phi) = \max(\phi(v), D_j(\phi|_{X_j}))$.
4. Jeżeli i jest wierzchołkiem łączącym o następnikach j_1 i j_2 , a funkcje D_{j_1} i D_{j_2} są już znane, wówczas $D_i(\phi) = \max(D_{j_1}(\phi), D_{j_2}(\phi))$ dla każdego $\phi \in L^{X_i}$.

Poprawność konstrukcji w punkcie 3 wynika z faktu, że zgodnie z definicją drzewiastej dekompozycji mamy $v \notin V_j$, ani też nie sąsiaduje on w G_i z żadnym wierzchołkiem z $V_j \setminus X_j$. Natomiast w punkcie 4 korzystamy z tego, że zbiory $V_{j_1} \setminus X_i$ oraz $V_{j_2} \setminus X_i$ są rozłączne i niezależne w G_i .

Jest widoczne, że wyliczenie D_i na podstawie znanych wartości przypisanych bezpośrednim następnikom i wymaga $O(k|L|^{k+1})$ operacji arytmetycznych. Natomiast $|I|$ jest przy ustalonym k ograniczone z góry funkcją liniową n , stąd ostateczna złożoność obliczeniowa całego algorytmu jest wielomianowa i wynosi $O(n|\bigcup_{e \in E} T(e)|^{k+1})$.

LITERATURA

1. Bodlaender H.L.: Treewidth: algorithmic techniques and results. Proc. 22nd Int. Symposium on Mathematical Foundations of Computer Science, LNCS 1295 (1997), pp. 29-36.

2. Hale W.K.: Frequency assignment: Theory and Applications. Proceedings of the IEEE, vol. 68, no. 12, 1980, pp. 1497-1514.
3. Janczewski R.: O złożoności problemu przydziału częstotliwości i kontrastowego kolorowania grafów, Zeszyty Naukowe Polit. Śl., ser. Automatyka 131, 2000, s. 95-101.
4. Janczewski R.: Kontrastowe kolorowanie grafów i jego zastosowania, Praca doktorska, Politechnika Gdańska, wydz. ETI, 2001.
5. Jansen K., Scheffler P.: Generalized coloring for tree-like graphs, Disc. App. Math. 75 (1997), pp. 135 – 155.
6. Tesman B.A.: Applications of forbidden difference graphs to T -coloring, Congressus Numerantium 74, 1990, pp. 15-24.

Recenzent: Prof. dr hab. inż. Jerzy Klamka

Abstract

Frequency assignment problem (FAP) can be formulated as follows: there is a group of transmitters situated in a certain region of a plane; a channel is to be assigned to each of them in such a way that there is no interference during transmitting and the span of used frequency band is minimal. The paper is devoted to the computational complexity of the graph-theoretical model of FAP based on three notions: interference graphs, T -colorings and the T -span. The model has been introduced by Hale. We describe it, define interference graphs, T -colorings, and the T -span. Next, we prove that the problem of computing the T -span is NP-hard even for bipartite graphs by reducing the well-known NP-complete 5-colorability problem to our problem. Finally, we present a polynomial time algorithm for finding optimal T -coloring for the so-called partial k -trees. The algorithm is based on a dynamic programming approach and some properties of trees.