#### ZESZYTY NAUKOWE POLITECHNIKI ŚŁĄSKIEJ

Seria: ENERGETYKA z. 88

Nr kol. 807

131

Ewa TULISZKA-SZNITKO Instytut Techniki Cieplnej i Silników Spalinowych Politechnika Poznańska

PRZEPŁYW CZYNNIKA ŚCIŚLIWEGO WOKÓŁ WALCA<sup>X)</sup>

<u>Streszczenie</u>. W pracy podano koncepcje rozwiązania przepływu ściśliwego wokół walca. Do opisu ozwianego przepływu użyto równań Eulera, równania ciągłości i równania energii.

Problem przepływu płaskiego czynnika ściśliwego przez palisadą łopatkową lub wokół pojedynczego profilu rozwiązywany jest często metodą odwzorowania konforennego transformującego obszar o skomplikowanym kształcie na obszar o kształcie prostym. W przypadku omawianych zagadnień przepływowych /przepływ przez palisadę lub wokół pojedynczego profilu/ w wyniku transformacji konforennej otrzymujemy koło. Z tego punktu widzenia bardzo istotnym zagadnieniem jest rozwiązanie przepływu wokół walca.

Prezentowany artykuł zawiera koncepcje rozwiązywania przepływu stacjonarnego, poddźwiękowego czynnika ściśliwego i nielepkiego wokół walca przy napływie jednorodnym w nieskończoności.

Do opisu omawianego przepływu użyto następujący układ równań:

równanie Eulera w kierunku x i y

$\frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{1}{9} \frac{\partial P}{\partial x}$	/1/
$\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial \mathbf{x}} + \mathbf{v} \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial \mathbf{y}} = -\frac{1}{9} \frac{\partial \mathbf{P}}{\partial \mathbf{y}}$	/2/

równanie ciągłości:

$$\frac{\partial(ou)}{\partial x} + \frac{\partial(ov)}{\partial y} = 0$$

równanie energii

$$\frac{u^2 + v^2}{2} + \frac{H_1}{H-1} \frac{P}{g} = \frac{H_1}{H-1} \frac{P_0}{g_0}$$
 (4)

X) Artykuł stanowi fragment rozprawy doktorskiej "Przepływ transoniczny przez palisadę płaską" wykonywanej pod kierunkiem prof. W.J. Prosnaka.

E. Tuliszka-Sznitko

Edzie: u i v - są składowymi wektora prędkości odpowiednio w kierunku

xiy<sub>y</sub>

p = ciśnienie,

g - gestość,

- R wykładnik izentropy,
- 9 i p gęstość i ciśnienie stanu stagnacji.

w pracy założono, że parametry przepływu czynnika ściśliwego p, g, u i v są sumą odpowiednich parametrów nieściśliwych p, g, u, v'oraz pewnej wartości dodatkowej p<sub>d</sub>, g<sub>d</sub>, u<sub>d</sub>, v<sub>d</sub>.

ę -	ş'+	<b>g</b> d	 12		1	1.10	1. 20	/8/
p =	p"+	$\mathbf{p}_{d}$		1.2				171
<b>v</b> =	v'+	$\mathbf{v}_{d}$						/6/
u =	u"+	u <sub>d</sub>						/5/

Po wprowadzeniu zależności /5/, /6/, /7/, /8/ do równań /1/, /2/, /3/, /4/ otrzymujemy:

$$(u + u_d) \frac{\partial (u + u_d)}{\partial x} + (v + v_d) \frac{\partial (u + u_d)}{\partial y} = -\frac{1}{g + g_d} \frac{\partial (p + p_d)}{\partial x} / 9 /$$

$$(u + u_d) \frac{\partial (v + v_d)}{\partial x} + (v + v_d) \frac{\partial (v + v_d)}{\partial y} = -\frac{1}{g + g_d} \frac{\partial (p + p_d)}{\partial y} / 10 /$$

$$(g + g_d) \frac{\partial (u + u_d)}{\partial x} + (u + u_d) \frac{\partial (g + g_d)}{\partial \partial x} + (g + g_d) \frac{\partial (v + v_d)}{\partial y} +$$

$$+ (v + v_d) \frac{\partial (g + g_d)}{\partial y} = 0 / 11 /$$

$$\frac{(u + u_d)^2 + (v + v_d)^2}{2} + \frac{u_d}{u + 1} \frac{p + p_d}{p + q} = \frac{u_d}{u + 1} \frac{p_0}{p_d} / 12 /$$

W powyższych wzorach pominięto dla prostoty zapisu znak prim nad parametrami nieściśliwymi. Oznaczenia te będą stosowane w dalszej części artykułu.

Uzyskany układ równań jest silnie nieliniowy. W celu zlinearyzowania przyjęto następujące uproszczenie:

$$\frac{1}{g + g_d} = \frac{1}{g} \frac{1}{1 + \frac{g_d}{g}} \approx \frac{1}{g} \left(1 - \frac{g_d}{g}\right)$$
 /13/

Związek /13/ obowiązuje, gdy stosunek gd/g jest dużo mniejszy od jedności. W zakresie prędkości poddźwiękowych a nawet transonicznych warunek ten

240

## Przepływ czynnika ściśliwego wokół walca

jest spełniony. Przy stosowaniu równanie /13/ do równań /9/, /10/. /11, /12/ oraz po wykorzystaniu zależności obowiązujących ala przepływu nieściśliwego układ równa: przybiera postać:

$$u \frac{\partial u_{d}}{\partial x} + u_{d} \frac{\partial u}{\partial x} + u_{d} \frac{\partial u_{d}}{\partial x} + v \frac{\partial u_{d}}{\partial y} + v_{d} \frac{\partial u}{\partial y} + v_{d} \frac{\partial u_{d}}{\partial y} = \frac{1}{p} \frac{\partial p_{d}}{\partial x} + \frac{1}{p^{2}} p_{d} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{p^{2}} p_{d} \frac{\partial p_{d}}{\partial x}$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p_{d}}{\partial x} + \frac{1}{p^{2}} p_{d} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{p^{2}} p_{d} \frac{\partial p_{d}}{\partial x}$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p_{d}}{\partial x} + u_{d} \frac{\partial v_{d}}{\partial x} + v \frac{\partial v_{d}}{\partial y} + v_{d} \frac{\partial v_{d}}{\partial y} + v_{d} \frac{\partial v_{d}}{\partial y} = \frac{1}{p^{2}} \frac{\partial p_{d}}{\partial y}$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p_{d}}{\partial y} + \frac{1}{p^{2}} p_{d} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{p^{2}} p_{d} \frac{\partial p_{d}}{\partial y}$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p_{d}}{\partial y} + \frac{1}{p^{2}} p_{d} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{p^{2}} p_{d} \frac{\partial p_{d}}{\partial y}$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p_{d}}{\partial y} + \frac{1}{p^{2}} p_{d} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{p^{2}} p_{d} \frac{\partial p_{d}}{\partial y}$$

$$= 0$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p_{d}}{\partial y} + \frac{u_{d}^{2} + v_{d}^{2}}{\partial y} + \frac{p}{p^{2}} \frac{\partial v_{d}}{\partial y} = 0$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p_{d}}{\partial y} + \frac{u_{d}^{2} + v_{d}^{2}}{\partial y} + \frac{p}{p^{2}} \frac{\partial v_{d}}{\partial y} = 0$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p_{d}}{\partial y} + \frac{u_{d}^{2} + v_{d}^{2}}{\partial y} + \frac{p}{p^{2}} \frac{\partial v_{d}}{\partial y} = 0$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p_{d}}{\partial y} + \frac{u_{d}^{2} + v_{d}^{2}}{\partial y} + \frac{p}{p^{2}} \frac{\partial v_{d}}{\partial y} = 0$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p_{d}}{\partial y} + \frac{u_{d}^{2} + v_{d}^{2}}{\partial y} + \frac{p}{p^{2}} \frac{\partial v_{d}}{\partial y} = 0$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{p}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial y} = 0$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{p}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial y} = 0$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{p}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial y} = 0$$

$$= -\frac{1}{p} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial y} = 0$$

Powyższy układ równań rozwiązywany jest metodą iteracyjną. W pierwszym przybliżeniu pominięto wielkości o rząd mniejsze, a rienowicie:

Wyrażenia te będą uwzględnione w następnych iteracjach.

Kolejne przekształcenie układu równan /14/, /15/, /16/, /17/ polega na wyznaczeniu gd z równania energii /17/, obliczeniu pochodnych Ord i Ord oraz wprowadzeniu tych zależności do równań /14/, /15/, /16/.

$$p_{d} = \frac{d^2 - 1}{dq} \frac{p^2}{p} (u u_d + v v_d) + \frac{p}{p} p_d$$
 (19)

Po wprowadzeniu uproszczeń /18/, zależności /19/ oraz po przejściu na układ współrzędnych biegunowych R, & układ równań /14/, /15/, /16/ przybiera następującą postać:

$$a u_{d} + b v_{d} - c p_{d} + \frac{\partial u_{d}}{\partial R} (u R_{x} + v R_{y}) + \frac{\partial u_{d}}{\partial \theta} (u \theta_{x} + v \theta_{y}) + \frac{\partial p_{d}}{\partial R} R_{x} \frac{1}{g} + \frac{\partial p_{d}}{\partial \theta} \theta_{x} \frac{1}{g} = 0$$

$$(20)$$

$$e_{u_{d}} + f v_{d} - g p_{d} + \frac{\partial v_{d}}{\partial R} (u R_{x} + v R_{y}) + \frac{\partial v_{d}}{\partial \theta} (u \theta_{x} + v \theta_{y}) + (20)$$

	+ 000	Ry I	De	$e_{y} \frac{1}{e} = 1$	0				/21/
• • • •	1 v <sub>d</sub> + 1	rp <sub>d</sub> ≠ ·	DE [J	$E_x + k$	R <sub>y</sub> ] + -	<mark>56</mark> [3 e	х + к	e <mark>.]</mark> +	
	+ -5-	$[k_{i}h_{\mathbf{x}_{i}}]$	+ = E .]	+ <u>D'e</u>	$[z, e_x +$	≖ e <sub>y</sub> ] +	95. 95	[n R <sub>x</sub>	s Ry] +
	+ DPd	[e <sub>x</sub> n	+ ε ε <sub>γ</sub> ]	= C					/2:/
gazie:	e = Du	- 00	H-1 D H P						
	5 = <u>0</u> 5	- OP	<u>v</u> <u>H</u>						
	$e = \frac{\partial v}{\partial x}$	- <u>8</u> 9	4-1 <u>1</u> 4 p						
	$f = \frac{dv}{dt}$	- <u>95</u>	<u>v 1-1</u> <u>v</u> p						
	$c = \frac{1}{g p}$	ac xc		-					/23/
	6 = <u>1</u>	20							
	$c = \frac{H-1}{H}$	p <sup>2</sup> u <sup>2</sup> p	+ ş						
	E = <u>H-1</u> H	P	+ 9						
	n = u 🖗								
	s = v p								
	r = [	ρ p <sup>2</sup> (v :	Py + u	₽_]					
	$k = \frac{H-1}{H}$	0 <sup>2</sup> 0	v						
	$i = \frac{d-1}{d!}$	p <sup>2</sup>	$\left(\frac{\partial u}{\partial x} - u\right)$	1 p = u <sup>2</sup>	DP +	v <u>Du</u> p -	DP	u v)	
	$1 = \frac{d-1}{H}$	P2	(up 0)	<u>/</u> – u v	$\frac{\partial p}{\partial x} + v$	p Dv Dy -	v <sup>2</sup>	<u>2p</u> )	

Występujące w zależnościach /23/ delkości u, v, p, o oraz pochodne Du Dv, Dv, Dv, Dv, Dv, Dv są wielkościami znanymi z przepływu nieściśliwego wokół walca. Fochodne  $R_x$ ,  $R_y$ ,  $\Theta_x$ ,  $\Theta_y$  wynikają z zamiany układu współrzędnych i wynoszą odpowiednio:

 $\frac{\partial R}{\partial x} = \cos \theta$  $\frac{\partial R}{\partial y} = \sin \theta$ 

Przepływ ozymnika ściśliwego wokół walca

 $\frac{\partial \Theta}{\partial x} = -\frac{\sin \theta}{R}$  $\frac{\partial \Theta}{\partial y} = \frac{\cos \theta}{R}$ 

Układ równań /20/, /21/, /22/ rozwiązyweny jest zu poweca różnie skończonych /centralnych/ w obszarze prostokątnym /rys. 2/ przy nast pujących warunkce brzego sych:

 $a/i \rightarrow a$   $u_d = v_d = p_d = 0$ 

- b/ v. punkcie spływu  $v_{e} = u_{d} = 0$
- c/ na obwodzie walca prędkość normalna do ciela równa jest zero. Warunek ten sprowadza się do następującej zależności obowiązującej na walcu:

$$\frac{u_d}{v_d} = \frac{u}{v}$$

Cmawiany układ równal zapisujemy w postaci równania macierzowego:

### gdzie:

A - jest macierzą blokową siedmiopasmową a jej ele enty są macierzami kwadratowymi 3 x 3

	a11	<sup>a</sup> 12	<sup>a</sup> 13	
A <sub>ij</sub> =	a21	a <sub>22</sub>	<sup>a</sup> 23	
	(a 31	a 32	a33)	1;

Poszczególne elementy macierzy A ij są funkcjami zmiennych R 1 0.

X - wektor niewiadomych /jego elementy X<sub>i</sub> są macierzymi prostokątnymi 3 x 1/

$$X_{i} = \begin{cases} u_{d i} \\ v_{d i} \\ p_{d i} \end{cases}$$

B - wektor o elementach  $B_i / B_i$  - macierz prostokątna 3 x 1/ Równanie /25/ rozwiązywane jest metodą eliminacji Gaussa.

Przedstawiony schemat obliczeń dotyczy pierwszego przybliżenia. Każde kolejne przybliżenie /k + 1/ wyznaczane jest z uwzględnieniem członów /18/ pominiętych w przybliżeniu pierwszym. Po uwzględnieniu tych zmian gęstość gd. wyznaczana z równania energii /17/, określona jest zależnością:

12301

1241

1311

$$g_{d}^{k+1} = \frac{4-1}{4} \frac{g^{2}}{p} \left( u \, u_{d}^{k+1} + v_{d}^{k+1} \, v \right) + \frac{g}{p} \, p_{d}^{k+1} + t^{k}$$
 /26/

gazie: 
$$t^{k} = \frac{1}{p} \frac{d-1}{d} g^{2} \left[ (u_{d}^{k})^{2} + (v_{d}^{k})^{2} \right] = \frac{p_{d}^{2} g_{d}^{2}}{p}$$
 /27/

Parametry u<sub>d</sub>, v<sub>d</sub>, p<sub>d</sub> z indeksem k ( $u_d^k$ ,  $v_d^k$ ,  $p_d^k$ ) oznaczają wielkości ustalone w poprzedniej iteracji. Równania /20/, /21/, /22/ dla iteracji k + 1 przybierają następującą postać:

$$u_{d}^{k+1} = v_{d}^{k+1} = p_{d}^{k+1} c + \frac{\partial u_{d}}{\partial R} \left[ (u + u_{d}) R_{x} + (v + v_{d}) R_{y} \right] + \frac{\partial u_{d}^{k+1}}{\partial R} \left[ (u + u_{d}^{k}) \Theta_{x} + (v + v_{d}^{k}) \Theta_{y} \right] + \frac{\partial p_{d}^{k+1}}{\partial R} R_{x} pc + \frac{\partial p_{d}^{k+1}}{\partial \Theta} \Theta_{x} pc = dn$$

$$/28/$$

$$u_{d}^{k+1} = v_{d}^{k+1} = p_{d}^{k+1} = \frac{\partial v_{d}^{k+1}}{\partial H} \left[ (u + u_{d}^{k}) H_{x} + (v + v_{d}^{k}) H_{y} \right] + \frac{\partial v_{d}^{k+1}}{\partial H} \left[ (u + u_{d}^{k}) H_{y} + \frac{\partial v_{d}^{k+1}}{\partial H} H_{y} + \frac{\partial p_{d}^{k+1}}{\partial H} H_{y} \right] + \frac{\partial v_{d}^{k+1}}{\partial H} H_{y} = \frac{\partial p_{d}^{k+1}}{\partial H} = \frac{\partial p_{d}^{k+1}}{\partial H} H_{y} = \frac{\partial p_{d}^{k+1}}{\partial H} = \frac{\partial p_{d}^{k+1$$

$$\begin{aligned} \sum_{d}^{k+1} \mathbf{1} + \mathbf{v}_{d}^{k+1} \mathbf{1} + \mathbf{p}_{d}^{k+1} \mathbf{rr} + \frac{\partial u_{d}^{k+1}}{\partial \mathbf{k}} \left[ \mathbf{j} \mathbf{j} \mathbf{R}_{\mathbf{x}} + \mathbf{k} \mathbf{2} \mathbf{R}_{\mathbf{y}} \right] + \\ + \frac{\partial u_{d}^{k+1}}{\partial \mathbf{e}} \left[ \mathbf{j} \mathbf{j} \mathbf{e}_{\mathbf{x}} + \mathbf{k} \mathbf{2} \mathbf{e}_{\mathbf{y}} \right] + \frac{\partial \mathbf{v}_{d}^{k+1}}{\partial \mathbf{R}} \left[ \mathbf{k} \mathbf{1} \mathbf{R}_{\mathbf{x}} + \mathbf{m} \mathbf{R}_{\mathbf{y}} \right] + \\ + \frac{\partial \mathbf{v}_{d}^{k+1}}{\partial \mathbf{e}} \left[ \mathbf{k} \mathbf{1} \mathbf{e}_{\mathbf{x}} + \mathbf{m} \mathbf{e}_{\mathbf{y}} \right] + \frac{\partial \mathbf{p}_{d}^{k+1}}{\partial \mathbf{R}} \left[ \mathbf{n} \mathbf{n} \mathbf{R}_{\mathbf{x}} + \mathbf{s} \mathbf{s} \mathbf{R}_{\mathbf{y}} \right] + \frac{\partial \mathbf{p}_{d}^{k+1}}{\partial \mathbf{e}} \left[ \mathbf{n} \mathbf{n} \mathbf{e}_{\mathbf{x}} + \mathbf{s} \mathbf{s} \mathbf{e}_{\mathbf{y}} \right] + \\ + \mathbf{p} \mathbf{t}^{k} = 0 \end{aligned}$$

gdzie: wspiłczynniki a, b, c, e, f, g określone są zgodnie ze wzorami /23/, natomiast pc, d1, d2, ii, ll, rr, jj, k2, k1, mm, nn, ss, pt obliczymy z następujących zależności:

$$ii = i + \frac{W-1}{M} \left\{ u_{d}^{k} \left( \frac{\rho^{2}}{p} - \frac{\partial}{\partial x} - \frac{\rho^{2}}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial x} u \right) + v_{d}^{k} \left( \frac{\rho^{2}}{p} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\rho^{2}}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial y} u \right) \right\}$$

$$i1 = 1 + \frac{W-1}{M} \left\{ u_{d}^{k} \left( \frac{\rho^{2}}{p} - \frac{\partial}{\partial x} - \frac{\rho^{2}}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial x} v \right) + v_{d}^{k} \left( \frac{\rho^{2}}{p} - \frac{\partial}{\partial y} - \frac{\rho^{2}}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial y} v \right) \right\}$$

$$irr = r - u_{d}^{k} \frac{\rho}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial x} - v_{d}^{k} \frac{\rho}{p^{2}} \frac{\partial p}{\partial y}$$

$$ij = j + u_{k}^{k} \frac{M-1}{M} \frac{\rho^{2}}{p} u + \rho_{d}$$

$$mn = m + v_{d}^{k} \frac{M-1}{M} \frac{\rho^{2}}{p} v + \rho_{d}^{k}$$

$$k1 = k + u_{d}^{k} \frac{M-1}{M} \frac{\rho^{2}}{p^{2}} v$$

### Przepływ ozyppika ściśliwego wokóż walow

$$k2 = k + v_{d}^{k} \frac{H-1}{d!} \frac{g^{2}}{p} u$$

$$nn = n + u_{d}^{k} \frac{g}{p}$$

$$ss = s + v_{d}^{k} \frac{g}{p}$$

$$pt = (u + u_{d}^{k}) \frac{\partial t^{k}}{\partial x} + (v + v_{d}^{k}) \frac{\partial t^{k}}{\partial y}$$

W równaniach /31/ wielkości i, l, r, j, m, k, n, ,s, określone są równaniami /23/

Pierwsze wyniki uzyskane z rozwiązania układu równań /28/, /29/, /30/ pozwalają mieć nadzieję, że zastosowany proces iteracyjny będzie szybkozbieżny. Należy również przypuszczać, że motoda po przeniesieniu na obszar w płaszczyżnie zespolonej oraz po uwzględnieniu zmian wynikających z odwzorowania konforeznego [1], dotyczących między innymi równań /23a/ punktu spływu, oraz wartości parametrów dla przepływu nieściśliwego będzie mogła być zastosowana do rozwiązywania przepływu przez palisadę łopatkową lub wokół pojedynczego profilu.

# LITERATURA

1] W.J. Prosnak: "Teoria układu profilów lotniczych", WPAN 1981,

ПРОПЛЫВ ОДИНАЕМОЙ ЖИНКОСТИ ВОКРУТ ЦИЛИНАРА

#### Реврие

В статья представлено концепцию ревения проплива ожныемой жидкости вокруг цилиндра. К описания этой проблемы употреблено уравнения Зулэра, уравнение непрорывности в уравнение энергия.

COMPRESSIBLE PLOY AROUND & CYLINDER

#### Spassry

The paper presents the method of calculation compressible flow around a cylinder. Flow of fluid has been described by the equations of Euler, by the equation of flow continuity and by the equation of energy balance.

245





Rys. 1. Schemat układu współrzędnych (x,y) 1(R,0) Rys. 2. Obszar rozviązywania układu rówań /28/,/29/,/30/ mtodą różnie skońszonych