

# SPIS TREŚCI

	Str.
1. Artur BAL - Poszukiwanie odpowiedniości elementów obrazów z wykorzystaniem niedokładnej odpowiedniości grafów .....	7
2. Marek BINKOWSKI - Moduł wykrywania sygnału głosowego o zróżnicowanej amplitudzie w systemie automatycznego rozpoznawania mowy .....	31
3. Witold BRANDYS, Zdzisław DUDA - Sterowanie hierarchiczne w złożonym systemie statycznym .....	47
4. Sebastian BUDZAN - Nieparametryczne metody redukcji szumu w obrazach barwnych .....	57
5. Roman CZYBA, Marian BŁACHUTA - Sterowanie prędkością i kątem toru lotu samolotu w ruchu podłużnym .....	75
6. Katarzyna HRYŃKÓW-STATKIEWICZ - Badanie skuteczności metod testowania wielowartościowych układów cyfrowych .....	91
7. Krzysztof JASKOT - Zastosowanie sieci neuronowych do sterowania robotem mobilnym .....	111
8. Jerzy RESPONDEK - Sterowalność układów dynamicznych z ograniczonymi sterowaniami .....	121
9. Jerzy RESPONDEK - Sterowalność układów dynamicznych z czynnikiem tłumiącym i ograniczonymi sterowaniami .....	135
10. Jerzy RESPONDEK - Analiza sterowalności układu mechanicznego o parametrach rozłożonych .....	159
11. Krzysztof SKRZYPCZYK - Behawioralna metoda bezkolizyjnego sterowania ruchem robota mobilnego .....	173
12. Zbigniew STAROSOLSKI - Adaptacyjna procedura konstrukcji przedziałami ciągłej funkcji Lapunowa .....	183
13. Adam WORYNA - Odwzorowania określone za pomocą automatów Mealy'ego zmiennych w czasie .....	201

# CONTENTS

	Page
1. Artur BAL – Correspondence of image elements using inexact graph matching algorithm .....	7
2. Marek BINKOWSKI - Voice detection module in automatic speech recognition system .....	31
3. Witold BRANDYS, Zdzisław DUDA - Hierarchical control in large scale static system .....	47
4. Sebastian BUDZAN - On the nonparametric noise reduction in color images .....	57
5. Roman CZYBA, Marian BŁACHUTA - Velocity and flight path angle control of an aircraft in longitudinal motion .....	75
6. Katarzyna HRYŃKÓW-STATKIEWICZ - Research on efficiency of the multiple-valued systems testing .....	91
7. Krzysztof JASKOT - An application of neural network to control of a mobile robot .....	111
8. Jerzy RESPONDEK - Controllability of dynamical system with constrained controls .....	121
9. Jerzy RESPONDEK - Controllability of dynamical system with damping term and constrained controls .....	135
10. Jerzy RESPONDEK - The analysis of controllability of a mechanical system with distributed parameters .....	159
11. Krzysztof SKRZYPCZYK - Behaviour based approach to controlling a mobile robot collision free movement .....	173
12. Zbigniew STAROSOLSKI - Piecewise linear Lyapunov functions constructed on adaptive triangulation grid .....	183
13. Adam WORYNA - On the transformations given by the Mealy time varying automata .....	201