

SPIS TREŚCI

ZASTOSOWANIA METODOLOGII PROCESÓW DYSKRETYCH

1. Aleksyńska A., Kosowski A., Małafiejski M.: Identyfikacja terenu za pomocą autonomicznego robota	11
2. Babiarczyk A.: Planowanie ścieżki robotów z zastosowaniem metody B-PPT	19
3. Babiarczyk A., Szkodny T.: Środowisko programowania robota ROBIX	29
4. Bał A.: Wieloetapowa metoda usuwania nadsegmentacji	39
5. Busłowicz M.: Odporna stabilność dodatnich liniowych singularnych układów dyskretnych z opóźnieniami o kanonicznych postaciach macierzy stanu	45
6. Busłowicz M., Kociszewski R., Trzasko W.: Punktowa zupełność i punktowa degeneracja dodatnich układów dyskretnych z opóźnieniami	51
7. Cubala D., Stolc P.: Generowanie planu zajęć z zastosowaniem algorytmów genetycznych	57
8. Czornik A., Jurgaś P.: O stabilności dyskretnych układów liniowych	63
9. Fajewicz K., Mazer S.: Strojenie ekstrapolatora ułamkowego rzędu	69
10. Gałuszka A.: O możliwości transformacji planowania z reprezentacją STRIPS	75
11. Gessing R.: Realizowalność regulacji stałowartościowej i częściowe odsprężanie obiektów wielowymiarowych	81
12. Kaczorek T.: Dodatnia realizacja z opóźnieniami właściwej macierzy transmitancji	97
13. Kaleta M.: Metoda alokacji kosztów infrastrukturalnych bilansowania rynku bez dotacji.....	105
14. Kaźmirowicz R., Małaczewski P.: Automatyzacja kontroli i sterowania dokładnością procesu krojenia stosów arkuszy na jednołożowej krajarce ...	113
15. Kubiak Z.: Problematyka bezpieczeństwa radiowych sieci małej prędkości ZigBee	119
16. Łuszczkiewicz M., Polański A.: Ocena skokowych zmian procesu losowego z wykorzystaniem algorytmu Expectation-Maximization (EM) na przykładzie zmiennych w czasie profili ekspresji genów bakterii deinococcus radiodurans	125
17. Malarski M.: Pewna metoda sterowania trajektorią lotu w przestrzeni lotów swobodnych	139
18. Niederliński A.: Modyfikacja stanfordzkiej algebry współczynników pewności dla regułowo-modelowych systemów ekspertowych <i>rmse</i>	147
19. Pacholczyk M., Bereska D.: Algorytm haszowania geometrycznego w dokowaniu molekularnym	157
20. Palus H.: Wybrane techniki klasteryzacyjne w przestrzeni barw	163

21. Ruszewski A.: Stabilizacja za pomocą regulatorów PID dyskretnych układów regulacji	171
22. Skrzypczyk K.: Predykcyjne sterowanie ruchem robota mobilnego przy ograniczeniach czasowych	177
23. Smolira K., Toczyłowski E.: Problemy wyceny towarów i usług na rynkach czasu rzeczywistego	187
24. Szczygieł T.: Sterowanie filtracją harmoniczną w ujęciu programowania w logice z ograniczeniami	197
25. Tatoń T.: Zastosowanie programowania ograniczeniowego w logice dla problemu konfigurowania zespołów pracowników	209
26. Tatoń T.: Zastosowanie programowania ograniczeniowego w logice dla problemu aukcji kombinatorycznych	217
27. Żółtowska I., Toczyłowski E.: Planowanie pracy grupy jednostek cieplnych w oparciu o zagregowaną funkcję kosztów	225

CONTENTS

APPLICATIONS OF DISCRETE EVENT TECHNIQUES

1. Aleksiańska A., Kosowski A., Małafiejski M.: Terrain layout identification using autonomous robot units	11
2. Babiarz A.: Robot path planning using B–PPT method	19
3. Babiarz A., Szkodny T.: The programming tools for ROBIX robot	29
4. Bal A.: Multistage oversegmentation removing method	39
5. Busłowicz M.: Asymptotic stability of positive linear singular discrete-time systems with delays with canonical forms of state matrices	45
6. Busłowicz M., Kociszewski R., Trzasko W.: Pointwise completeness and pointwise degeneracy of positive discrete-time systems with delays.....	51
7. Cubala D., Stolc P.: Using genetic algorithm in automated timetabling	57
8. Czornik A., Jurgaś P.: Stability of discrete linear systems.....	63
9. Fujarewicz K., Mazer S.: Setting of a fractional order hold	69
10. Gałuszka A.: On possibility of transformation of STRIPS planning	75
11. Gessing R.: Implementability of regulation and partial decoupling of mimo plants	81
12. Kaczorek T.: Positive realizations with delays of proper transfer matrix	97
13. Kaleta M.: A method for infrastructure costs allocation free from subsidies during market balancing	105
14. Kaźmirowicz R., Małacziwskij P.: Control of automatization and regulation of amount cutting the paper on the sheeters	113
15. Kubiak Z.: Security issue of ZigBee low speed radio networks	119
16. Łuszczkiewicz M., Polański A.: Parameter estimation of random process changes using expectation-maximization algorithm for identifying groups of genes of deinococcus radiodurans in time-course microarray experiments ...	125
17. Malarski M.: Some method of flight trajectory controll in free flight airspace	139
18. Niederliński A.: Modifying the stanford certainty factor algebra for rule- and model-based expert systems <i>rmes</i>	147
19. Pacholczyk M., Bereska D.: The geometric hashing algorithm in molecular docking	157
20. Palus H.: Selected clustering techniques in the colour space	163
21. Ruszewski A.: Stabilization of discrete-time systems by PID controllers	171
22. Skrzypczyk K.: Predictive control of a mobile robot motion with time constraints	177
23. Smolira K., Toczyłowski E.: On real time markets pricing	187
24. Szczygieł T.: Control of harmonics filtration in constraint logic programming.....	197

25. Tatoń T.: Constraint logic programming for a team management problem ..	209
26. Tatoń T.: Constraint logic programming for a combinatorial auction	217
27. Żółtowska I., Toczyłowski E.: Self-commitment of grouped thermal units based on aggregated cost curve	225